

# Informatik II

Übungsstunde 10

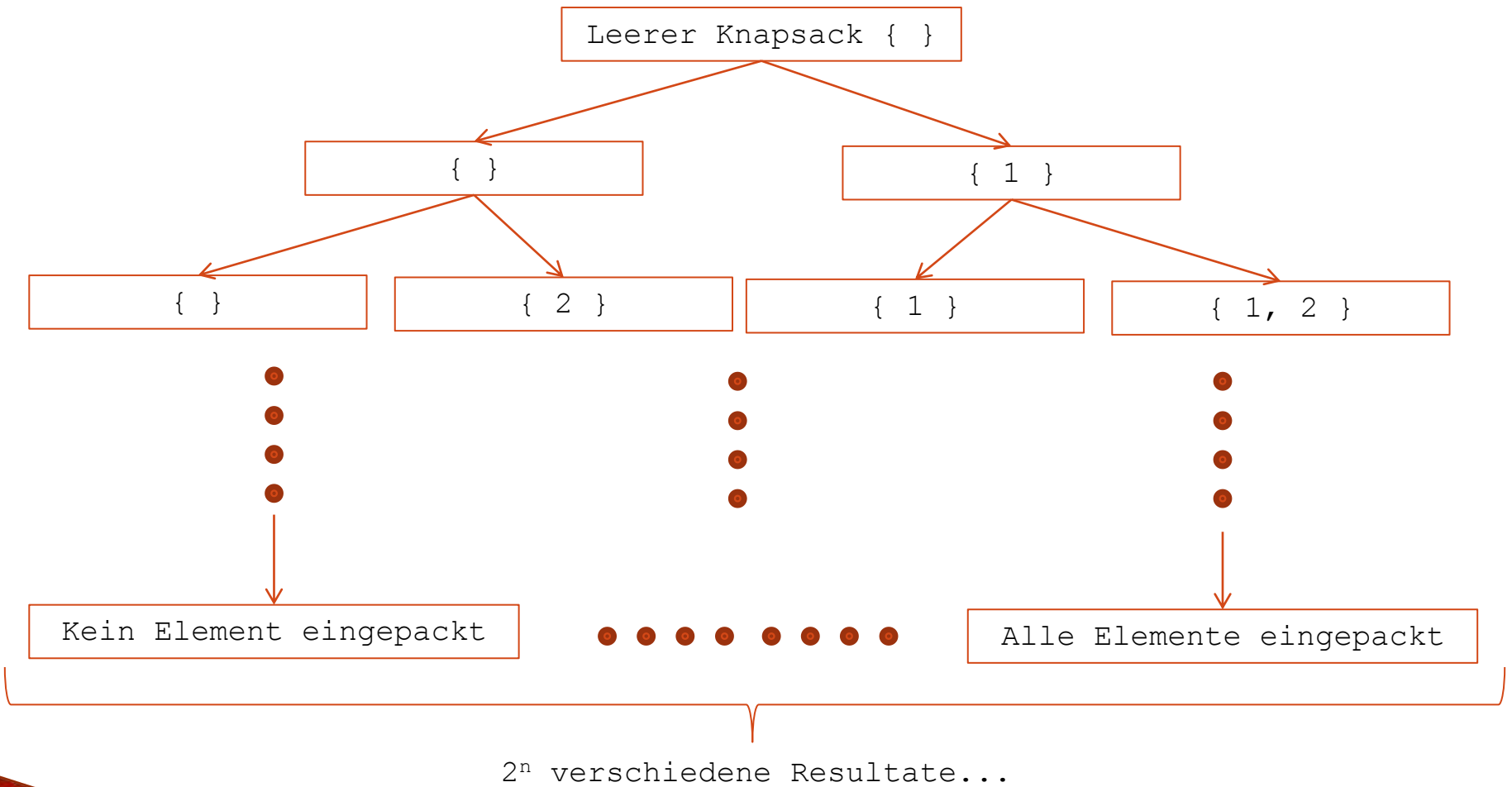
[simon.mayer@inf.ethz.ch](mailto:simon.mayer@inf.ethz.ch)

Distributed Systems Group, ETH Zürich

# Der Knapsack aus Serie 9

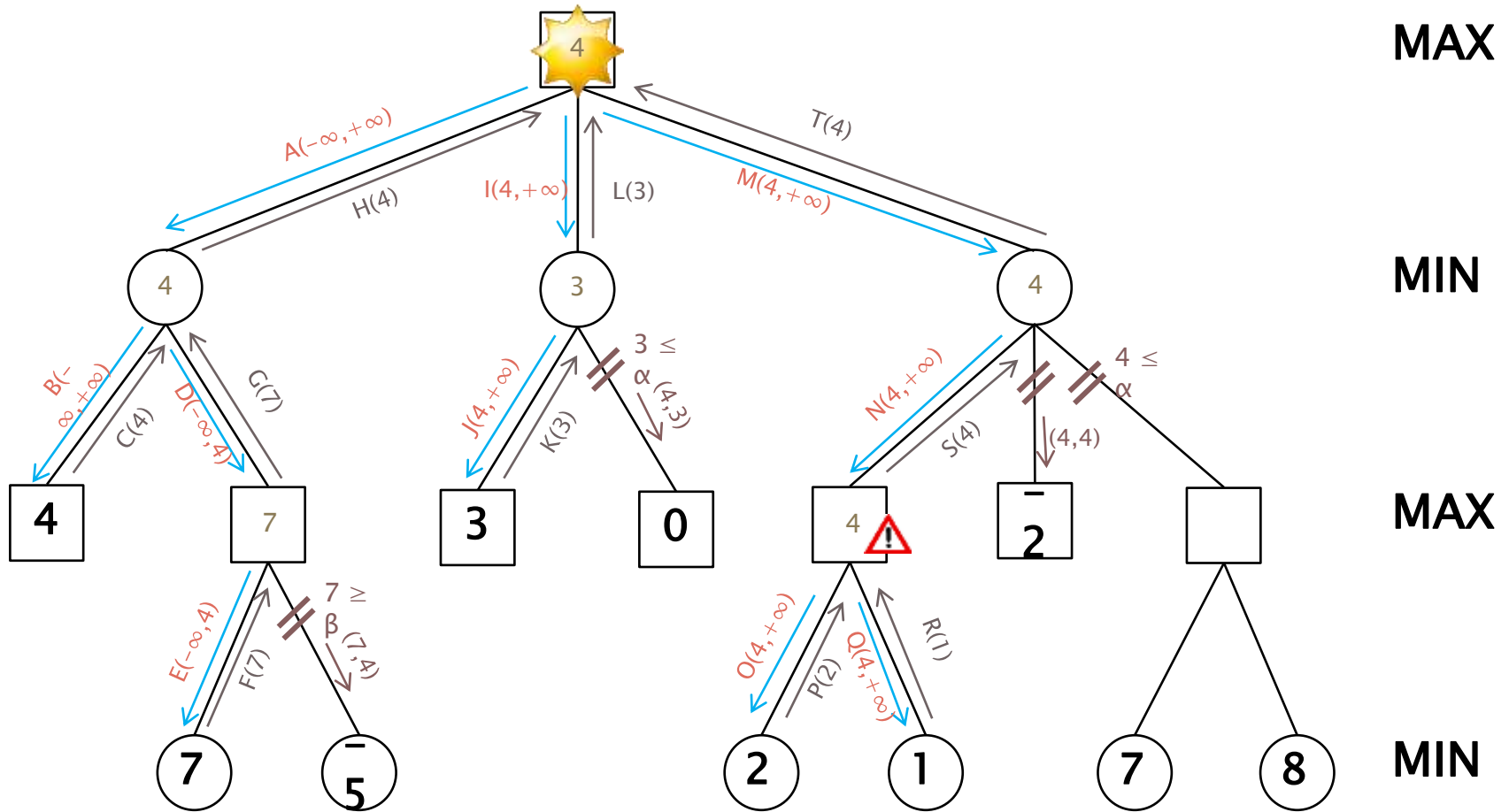
- ▶ Knapsack–Problem klar?
- ▶ Brute Force
  - «Idee»: Alles durchprobieren
  - Frage hierzu: Warum ist ein Problem ueberhaupt «schwer»?
- ▶ Backtracking
  - Nichtnaiver Ansatz: Konstruktion eines binaeren Entscheidungsbaumes ueber dem Knapsack

# Der Knapsack aus Serie 9: Backtracking



Warum sparen wir aber trotzdem Zeit?


# L9.A2d – Der Baum



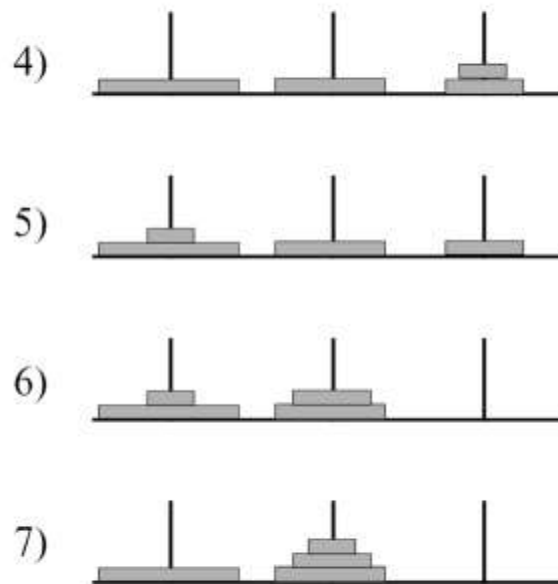
# Reversi – MinMaxPlayer

▶ ... ?

# Ablauf

- ▶ Besprechung der Vorlesung
  - ▶ Uebungsbezogene Themen:  
Sortieren, Rekursion, Reversi
  - ▶ Zeit zum Programmieren...  
und fuer noch mehr Fragen
- 

## Die Programmausgabe von „hanoi(4,1,3)“



```
void hanoi(int groesse, int von, int nach)
{
  if (groesse == 1)
    bewege(von, nach)
  else {
    hanoi(groesse-1, von, 6-von-nach);
    bewege(von, nach);
    hanoi(groesse-1, 6-von-nach, nach);
  }
}
```

- 0)
- 1) Eine Scheibe von Turm 1 nach Turm 2
- 2) Eine Scheibe von Turm 1 nach Turm 3
- 3) Eine Scheibe von Turm 2 nach Turm 3
- 4) Eine Scheibe von Turm 1 nach Turm 2
- 5) Eine Scheibe von Turm 3 nach Turm 1
- 6) Eine Scheibe von Turm 3 nach Turm 2
- 7) Eine Scheibe von Turm 1 nach Turm 2

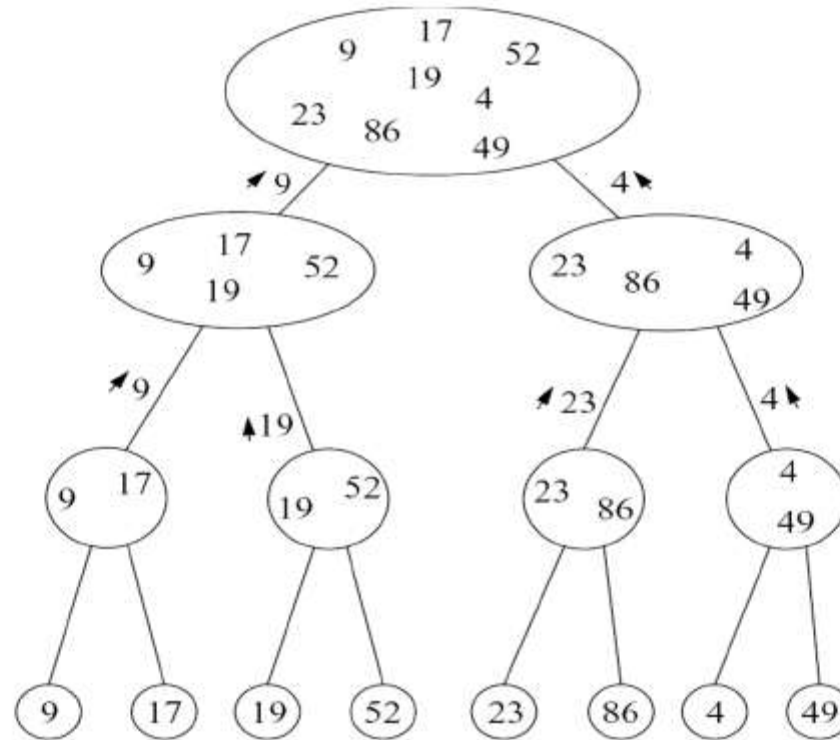
# Divide et impera – Ein interessantes Paradigma

- Grundprinzip zur Problemlösung in der Informatik
- Ursprung der Redewendung aus der Politik- und Sozialwissenschaften
  - "Feinde" (anhand von Religion, Ethnie etc.) in Untergruppen aufspalten
  - Einzelne Untergruppen "besiegen" oder "unter Kontrolle halten"
  - Ev. Untergruppen gegeneinander anstiften
- Von den alten Römern bis zu Kolonialzeit und darüber hinaus angewendet
  - Oft mit langwierige Konsequenzen

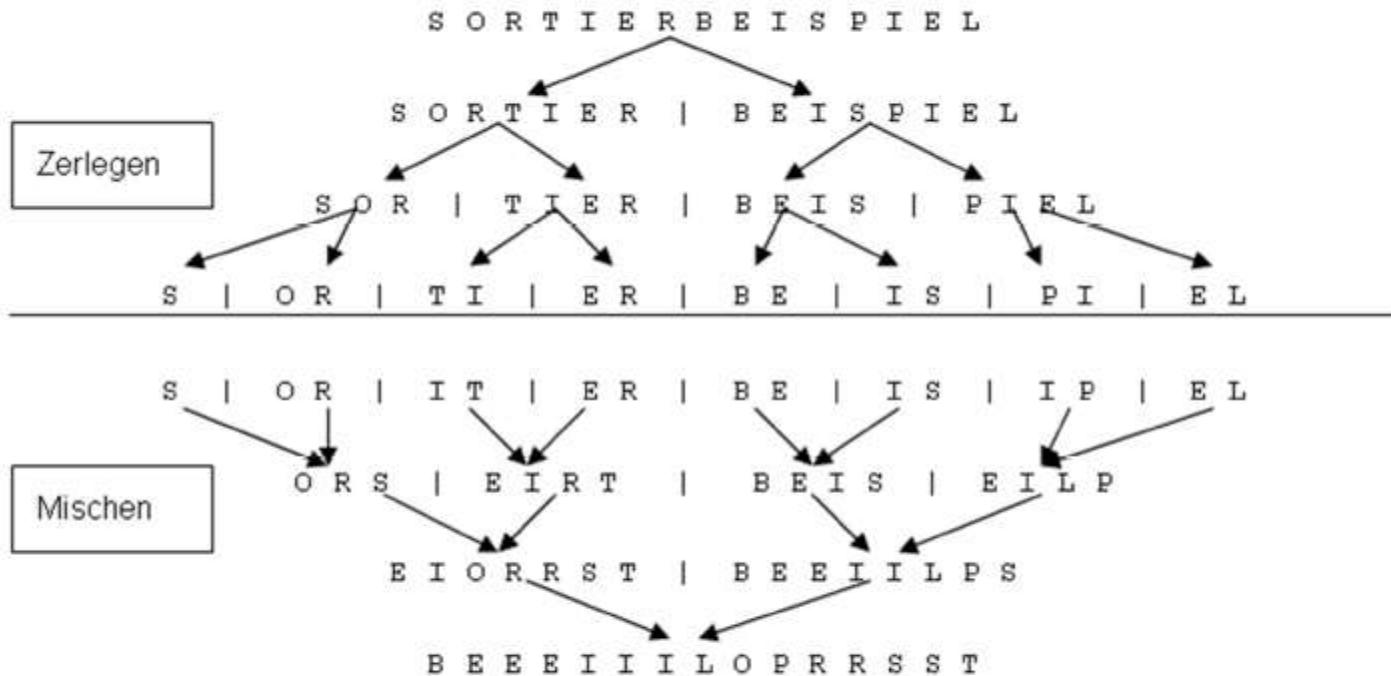




## Eine andere Darstellung des Rekursionsbaums



# Mergesort – noch ein Beispiel



## Bottom-up-Mergesort

- Nicht rekursiv!
- 1) Durchlaufe die Liste der Elemente und erzeuge geordnete **Paare** durch Mergen benachbarter sortierter Teillisten der Länge 1
  - Es werden sortierte Teillisten der **Länge 2** erzeugt
- 2) Durchlaufe die Liste der Elemente und erzeuge geordnete **Quadrupel** durch Mergen benachbarter sortierter Teillisten der Länge 2
  - Es werden sortierte Teillisten der **Länge 4** erzeugt
- → Bis eine sortierte Liste der **Länge n** erzeugt wird

## Bottom-up-Mergesort (2)

- Nach  $k$  Durchläufen hat man sortierte Teillisten der Länge  $2^k$
  - Nach  $\log n$  Durchläufen hat man die Länge  $n$  ( $\rightarrow$  fertig!)
  - Ein Durchlauf erfordert jeweils  $n$  „Schritte“
    - Pro Schritt: Vergleichen zweier Werte, Erhöhen eines Index...
  - Mergesort benötigt also (größenordnungsmässig)  $n \log n$  „Schritte“
  - Top-down- und Bottom-up-Mergesort führen i.w. die gleichen Merge-Operationen aus, allerdings in unterschiedlicher Reihenfolge!
- 
- Beim rekursiven Top-down-Mergesort gibt es folgenden Zwischenzustand: 

|          |            |
|----------|------------|
| sortiert | unsortiert |
|----------|------------|

    - Dieser Zustand kann beim Bottom-up-Mergesort nicht auftreten, dort sind alle Teile stets etwa „gleich weit“

# Multiply and Surrender?

- ▶ Andere Problemlösungsstrategie (...aber rein didaktischer Natur 😊)

*Consider the following problem: we are given a table of  $n$  integer keys  $A_1, A_2, \dots, A_n$  and a query integer  $x$ . We want to locate  $x$  in the table, but we are in no particular hurry to succeed; in fact, we would like to delay success as much as possible.*

*(Broder and Stolfi, 1986)*

# Multiply and Surrender?

## ▶ Slowsort

- Wähle das letzte Element der (rekursiv) sortierten ersten Hälfte. Dies ist das Maximum der ersten Hälfte.
- Wähle das letzte Element der (rekursiv) sortierten zweiten Hälfte. Dies ist das Maximum der zweiten Hälfte.
- Bestimme das Maximum der beiden Teilmaxima und platziere es am Ende des Feldes

-----> Komplexität von Algorithmen

# Multiply and Surrender?

- ▶ Komplexitaet von Mergesort?
  - Ist also ein optimaler Algorithmus fuer das Sortierproblem...
  
- ▶ Komplexitaet von Slowsort?
  - Rechnen wir das mal durch...



## Begriffe bei der Aufwandsanalyse

- **Problemumfang** bzw. -grösse wird meist mit  $n$  bezeichnet
  - Oft: Anzahl der Eingabewerte
  - Manchmal aber auch: Anzahl der Bits der Eingabe
- Der **Aufwand** (Bedarf an Zeit bzw. Speicherplatz in sinnvollen Einheiten) wird dann als Funktion  $f(n)$  angegeben
- Beim **Zeitaufwand** wird i.Allg. von **konstanten Faktoren** (und additiven Termen) **abstrahiert**
  - Also z.B.:  $f(n) = n \log(n)$  statt genauer  $3 + 7 n \log(n)$
  - Beim **Speicheraufwand** (bzgl. der Implementierung eines Algorithmus) abstrahiert man aber meist **nicht** von konstanten Grössen



## Begriffe bei der Aufwandsanalyse (2)

- Oft ist der Aufwand eines Algorithmus nicht nur von der Problemgröße  $n$ , sondern von den **konkreten Eingabewerten** (bzw. deren Reihenfolge) abhängig.  
Dann unterscheidet man:
  - **günstigster** Aufwand („best case“)
  - **mittlerer** Aufwand („average case“)
  - **ungünstigster** Aufwand („worst case“)
- Oft ist man nur am (i.Allg. leichter zu bestimmenden) **asymptotischen Aufwand** (für  $n \rightarrow \infty$ ) als Funktion von  $n$  interessiert
  - Achtung: für „kleine“  $n$  kann ein Algorithmus mit schlechterem asymptotischen Aufwand besser sein ( $\rightarrow$  break even points)!
- **Komplexität eines Problems** = geringstmöglicher Aufwand, der mit dem dafür besten Lösungsalgorithmus erreicht werden kann

## Die O-Notation

- Man sagt, die Komplexität eines Algorithmus ist von der Grössenordnung  $O(f(n))$ , wenn für die „wirkliche“ Komplexität  $g(n)$  des Algorithmus gilt:

$$\exists n_0, c > 0 : \forall n \geq n_0 : g(n) \leq c f(n)$$

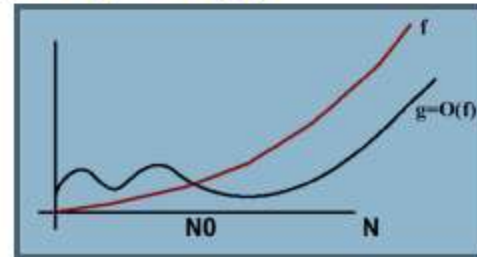
- Beispiel: Für  $7 + 1.5n + 3n^2$  schreibe  $O(n^2)$
- Informelle Interpretation:** Die Laufzeit wird „im wesentlichen“ durch  $O(\dots)$  beschränkt (oder oft auch unpräziser: „ist etwa proportional zu“)
- Oft kann man die Grössenordnung in O-Notation angeben, ohne die wirkliche Komplexität zu kennen!

$O(n^3)$  oder  $O(2^n)$   
wäre auch richtig,  
aber „übertrieben“

Interessant ist  
i.Allg. die „kleinste“  
Funktion  $f$ , die  $g$   
majorisiert

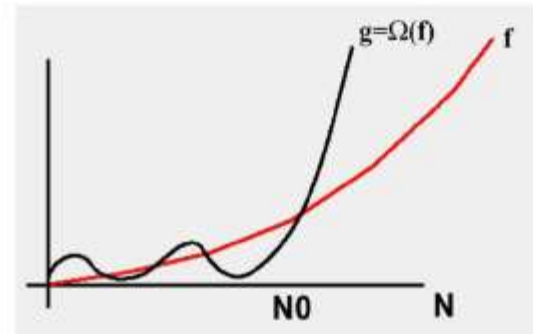
## Komplexitätsklassen $O(f)$

- Mit  $O(f)$  wird jeweils eine ganze Funktionsklasse bezeichnet
  - Genauer:  $O(f(n)) = \{ g(n) \mid \exists n_0, c > 0: \forall n \geq n_0: g(n) \leq c f(n) \}$
- Statt  $g \in O(f)$  schreibt man oft salopper:  $g = O(f)$ 
  - Interpretation:  $g$  wächst höchstens so schnell wie  $f$
- $g = O(1)$  heisst:  $g$  ist beschränkt
  - Überschreitet bestimmten Wert nicht
- Wichtig ist auch die Klasse der polynomiellen Funktionen:  
$$\text{POLY}(n) = \bigcup_{p>0} O(n^p)$$
  - Falls  $f \in \text{POLY}(n)$ , dann spricht man von polynomiell $\text{em Aufwand}$  (wesentlicher Unterschied dazu: *exponentieller Aufwand*  $O(a^n)$ )



## Die $\Omega$ -Notation

- Für **untere Schranken** verwendet man die  $\Omega$ -Notation:
  - $\Omega(f(n)) = \{ g(n) \mid \exists n_0, c > 0: \forall n \geq n_0: c f(n) \leq g(n) \}$
- Interpretation von  $g = \Omega(f)$ :
  - $g$  wächst **mindestens** so schnell wie  $f$






## Inhalt der Vorlesung

1. Ein Algorithmus und seine Implementierung in Java
2. Java: Elementare Aspekte
3. Klassen und Referenzen
4. Syntaxanalyse und Compiler
5. Pakete in Java
6. Objektorientierung
7. Exceptions
8. Binärbäume als Zeigergeflechte
9. Binärsuche
10. Backtracking
11. Spielbäume
12. Rekursives Problemlösen
13. Komplexität von Algorithmen
14. Simulation
15. Heaps
16. Parallele Prozesse und Threads

# Ablauf

- ▶ Besprechung der Vorlesung
  - ▶ Uebungsbezogene Themen:  
Sortieren, Rekursion, Reversi
  - ▶ Zeit zum Programmieren...  
und fuer noch mehr Fragen
- 

# Übung 10

## 1. Mergesort

- a) Manuell
- b) Implementieren
- c) Zeitmessung
- d) Graph: Überlagern mit theoretischer Komplexität

# Übung 10

## 2. Rekursion/Hanoi

- a) Bisschen Theorie
- b) Einfacher Algorithmus (nicht-rekursiv) fuer Hoehe 4?
- c) Auch moeglich fuer Hoehe 5?



# Übung 10


## 3. Reversi

- ▶ Umbauen des MinMax-Spielers zu einem alpha/beta-Spieler

# Ablauf

- ▶ Besprechung der Vorlesung
- ▶ Uebungsbezogene Themen:  
Sortieren, Rekursion, Reversi
- ▶ Zeit zum Programmieren...  
und fuer noch mehr Fragen

# Zeit fuer Fragen? Vielleicht fuer Reversi-Tipps?

- ▶ Bewertungsfunktion
  - ▶ Cutoff
  - ▶ Zeitmessung
  - ▶ Heuristik
- 

# Informatik II

Übungsstunde 10

[simon.mayer@inf.ethz.ch](mailto:simon.mayer@inf.ethz.ch)

Distributed Systems Group, ETH Zürich